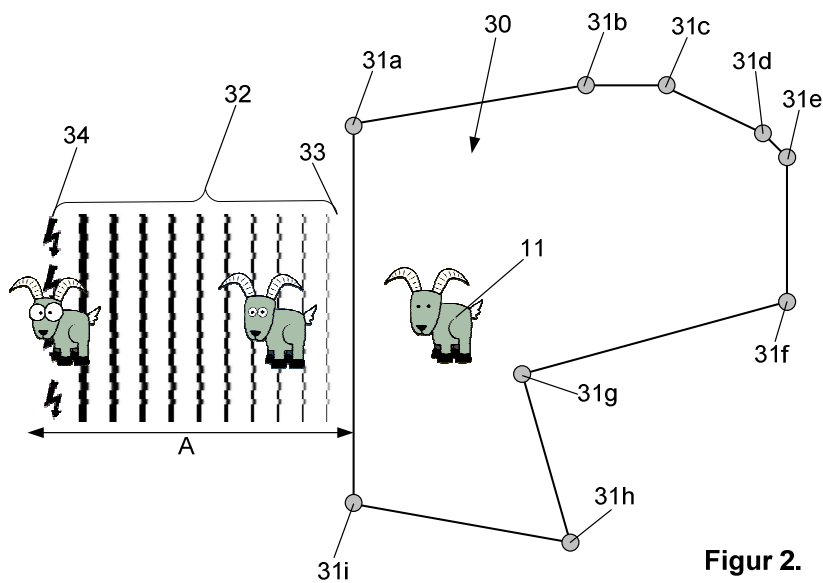


Sammenheng:

Et system for usynlig gjerdning av dyr. Dette består av en enhet som monteres på dyr. Denne enheten kontrollerer GPS posisjonsmålinger opp mot et område som er definert i enheten. Området kan defineres som en kombinasjon av flere områder med ulike egenskaper. Et område kan også defineres som dynamisk.

Systemet beregner korteste avstand til dette området ut fra faktisk GPS posisjon. Hvis posisjonsmåling viser at dyret har en posisjon som er utenfor område, vil korrigering foregå som en kombinasjon av lydsignal og strømstøt. Denne korrigeringen gjøres ved økning av lydsignalet frekvens, proporsjonalt med kalkulert avstand til område. Når lydsignalet frekvens har nådd en øvre grense, vil ett enkelt strømstøt gis, og evt. videre korrigering gjenopptas fra posisjonen strømstøt ble gitt.

Det er lagt inn løsning i systemet som tilbyr en konfigurert grad av frihet i gitte tilfeller. Slike tilfeller kan være hvis dyret som bærer systemet uforskyldt er utenfor lovlig område.



Figur 2.